

# Perancangan Sistem *Data Logger* Pengisian Air Galon Otomatis Berbasis Mikrokontroler ATmega32

Supandi<sup>#1</sup>, Hilda<sup>#2</sup>, Ferry Hadary<sup>#3</sup>

Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura

<sup>1</sup>supandinataa@gmail.com

<sup>2</sup>hildajudiarto@gmail.com

<sup>3</sup>ferry.hadary@ee.untan.ac.id

**Abstrak**— Peralatan depot pengisian air galon dengan menggunakan sistem pengisian manual mengharuskan untuk selalu siap membuka atau menutup keran pengisian dan menuliskan jumlah dari setiap pengisian galon yang dilakukan. Penelitian ini bertujuan untuk merealisasikan sistem pengisian air galon otomatis menggunakan mikrokontroler ATmega32 sebagai pengendali utama, menyimpan *data log* perhitungan jumlah galon yang telah terisi air dan volume air pada kartu memori *micro secure digital (microsd)*. Pendeteksian jenis galon menggunakan 2 buah sensor infra merah yang mengacu pada ketinggian galon dan volume air dihitung menggunakan sensor aliran air. EEPROM digunakan untuk menyimpan data sementara pengisian air ketika terjadi padam listrik sehingga proses pengisian yang terhenti dapat berlanjut setelah sistem aktif kembali. Data log tersimpan pada kartu memori setiap kali proses pengisian air galon selesai dengan data waktu dan tanggal yang diinformasikan oleh pewaktu DS1307. Pengujian dilakukan pada catu daya, pendeteksi galon, pengisian volume air, dan penyimpanan data. Arus yang terukur dari adaptor 0,14A, sensor infra merah dapat mendeteksi pada jarak  $\pm 35$  cm, sensor aliran air sebagai pengukur volume pada galon 5 liter dan pada galon 19 liter dan data dapat tersimpan pada kartu memori. Hasil pengujian menyimpulkan alat yang dibuat dapat berfungsi sesuai perancangan, menyerap daya sebesar 1,68 watt dan data pengisian maksimum 21.474.836 pada kapasitas kartu memori 1GB.

**Kata kunci**—pengisian air otomatis, *data logger*, mikrokontroler atmega32, sensor infra merah E18-D80NK-N, sensor aliran air YF-5201, memori *micro sd*

## I. PENDAHULUAN

Kebutuhan air bersih untuk konsumsi sangat tinggi, terutama daerah ramai penduduk yang sebagian besar memiliki pencemaran air dan kondisi air tanah berwarna kecoklatan seperti di lahan gambut. Untuk memenuhi kebutuhan air bersih saat ini didirikanlah depot-depot air minum isi ulang yang dikemas dengan galon. Peralatan depot pengisian air galon saat ini masih dioperasikan secara manual.

Dalam penelitian sebelumnya, beberapa penelitian yang dilakukan diantaranya oleh Bintoro dan Wildian yang merancang penggunaan sensor infra merah dan sensor aliran air untuk mendeteksi galon dan menghitung volume air galon yang terisi. Galon yang digunakan berukuran 5 liter, perhitungan banyak galon maksimum hanya mencapai 255

kali pengisian, lebih dari itu maka perhitungan akan salah, sehingga perhitungan harus diulang kembali. Sistem catu daya juga terkendala jeda saat peralihan antar sumber listrik yang menyebabkan perhitungan mengulang dari awal [6]. Selanjutnya Danel dan Wildian melakukan perancangan untuk mendeteksi gelas pada dispenser dengan menggunakan sensor fotodiode kurang cocok dalam mendeteksi gelas yang bening, karena cahaya yang dipancarkan dapat menembus, sehingga sistem belum bekerja. Setiap ada benda yang menghalangi sensor fotodiode, maka air akan langsung keluar dan ketinggian air diukur menggunakan sensor ultrasonik. Keluaran hasil pengukuran sensor ultrasonik tidak stabil hingga permukaan air pada cangkir mencapai 5 cm dari sensor, hal ini disebabkan bidang pantul air yang beriak [7]. Muhammad juga melakukan penelitian yang bertujuan untuk mengisi botol dengan ukuran volume 180 ml dengan waktu pengisian selama 25 detik, rancangan tersebut menggunakan mikrokontroler ATmega 8 sebagai pengendali utama untuk mengendalikan fototransistor sebagai deteksi botol, relai sebagai saklar motor konveyor dan motor pompa air [8].

Dari masalah-masalah yang telah diuraikan, peneliti tertarik untuk merancang sebuah alat *data logger* sistem pengisian air galon otomatis sehingga dapat mencatat waktu pengisian dan jumlah galon yang diisi secara elektronik. Perancangan sistem dikendalikan menggunakan mikrokontroler sebagai pengendali utama untuk melakukan pencatatan jumlah pengisian galon, mencatat volume air yang terisi dan mengendalikan pembukaan atau penutupan keran air. Mikrokontroler yang digunakan dalam sistem pengisian air galon berfungsi untuk mengurangi tugas manusia sebagai operator depot air minum, sehingga akan lebih mempermudah operator dalam melayani konsumen. Oleh karena itu penulis mengambil tugas akhir dengan judul “Perancangan Sistem *Data Logger* Pengisian Air Galon Otomatis Berbasis Mikrokontroler ATmega32.”

## II. KAJIAN PUSTAKA

### A. Mikrokontroler ATmega32

Mikrokontroler berisi berbagai unit penting untuk melakukan pemrosesan data masukan, keluaran, pewaktu, memori, *arithmetic logic unit* (ALU) dan lainnya sehingga

dapat berlaku sebagai pengendali dan komputer sederhana [1]. Secara umum mikrokontroler *alf and vegard's riscprocessor* (AVR) standar memiliki arsitektur 8 bit, dimana semua instruksi dikemas dalam kode 16-bit dan sebagian besar instruksi dieksekusi dalam 1 siklus detak. Mikrokontroler AVR berteknologi *reduce instruction set computing* (RISC), sedangkan seri MCS51 berteknologi *complex instruction set computing* (CISC). Mikrokontroler AVR dapat dikelompokkan menjadi 4 kelas, yaitu keluarga AT90Sxx, keluarga ATmega, keluarga AT86RFxx dan ATtiny. Pada dasarnya yang membedakan masing-masing kelas adalah memori, perangkat pendukung (peripheral) dan fungsinya [1].

#### B. Media Penyimpanan Micro Secure Digital (micro sd)

Memori *micro sd* merupakan media penyimpanan yang biasa digunakan pada telepon genggam, kamera digital, dan menyimpan data pada komputer. *Micro sd* adalah memori ultra kecil yang dirancang untuk menyediakan memori berkapasitas tinggi dalam ukuran yang kecil. *Secure digital in out* (SDIO), adalah nama umum yang diberikan kepada berbagai modul ekspansi yang dapat ditemukan dalam faktor bentuk *micro sd*.

#### C. Relai

Relai elektromekanis adalah perangkat *elektro-magnetik* yang mengkonversi fluks magnet yang dihasilkan oleh aplikasi sinyal kendali listrik tegangan rendah, baik arus searah atau arus bolak-balik diterminal relai, sehingga menarik kontak listrik di dalam relai.

#### D. Real Time Clock (RTC) DS1307

*Real time clock* (RTC) IC DS1307 adalah perangkat 8 pin menggunakan antarmuka TWI, konsumsi daya rendah, jam atau kalender dengan 56 byte SRAM. DS1307 juga menyediakan detik, menit, jam, hari, tanggal, bulan dan data tahun berkualitas. Tanggal akhir setiap bulan secara otomatis disesuaikan, terutama untuk bulan dengan kurang dari 31 hari. Keuntungan utama dari modul RTC yakni terdapat cadangan baterai yang menjaga jam atau kalender berjalan bahkan jika ada kegagalan daya.

#### E. Sensor Infra Merah E18-D80NK-N

Sensor infra merah E18-D80NK-N adalah pengirim dan penerima sinyal infra merah yang membentuk sebuah sensor foto listrik. Sensor ini memiliki jarak deteksi yang cukup panjang dan tidak terpengaruh cahaya sekitar karena menggunakan cahaya inframerah yang termodulasi. Sensor ini juga dapat disesuaikan untuk mengatur jarak deteksi, kemudian keluaran dari sensor ini berupa sinyal digital ketika merasakan sesuatu dalam rentang pengukurannya.

#### F. Sensor Aliran Air YF-5201

Sensor terdiri dari katup plastik, rotor air, dan sensor efek-hall. Sistem kerja YF-5201 yaitu mengkonversi debit air yang mengalir pada poros baling sehingga baling baling-baling berputar dan menghasilkan denyut pulsa yang nantinya akan

dicacah sebagai penentu volume pengisian air. Efek-hall dirancang untuk merasakan adanya objek magnetis dengan perubahan posisinya. Perubahan medan magnet yang terus menerus menyebabkan timbulnya pulsa yang kemudian dapat ditentukan frekuensinya, biasanya digunakan sebagai pengukur kecepatan.

#### G. Keran Elektrik (Solenoid Valve)

Keran elektrik adalah sebuah alat listrik yang digunakan untuk membuka atau menutup keran. Keran elektrik pada umumnya digunakan sebagai pengganti keran pada pipa baik pipa gas, pipa air dan lain sebagainya sehingga dapat dikendalikan dengan perangkat elektronik.

#### H. Penampil Liquid Cristal Display (LCD)

Layar penampil digunakan untuk menampilkan beberapa proses yang sedang dilakukan oleh mikrokontroler, proses mikrokontroler dapat diamati secara mudah. Pada layar penampil, karakter setiap lokasi karakter memiliki alamat masing-masing, baris pertama memiliki alamat 80 heksa desimal sampai 8F heksadesimal (karena ada 16 karakter) dan baris kedua beralamat C0 sampai dengan CF [5].

#### I. Basic Compiler AVR (Bascom AVR)

Agar mikrokontroler dapat bekerja sesuai dengan yang diinginkan, diperlukan program-program tertentu yang dapat dimengerti oleh manusia. Banyak cara dalam menuliskan program ke mikrokontroler, salah satunya adalah bahasa basic. Penggunaan bahasa basic ini mempunyai kemudahan dalam memprogram dan adanya fasilitas simulator pada program bascom AVR [4].

### III. PERANCANGAN

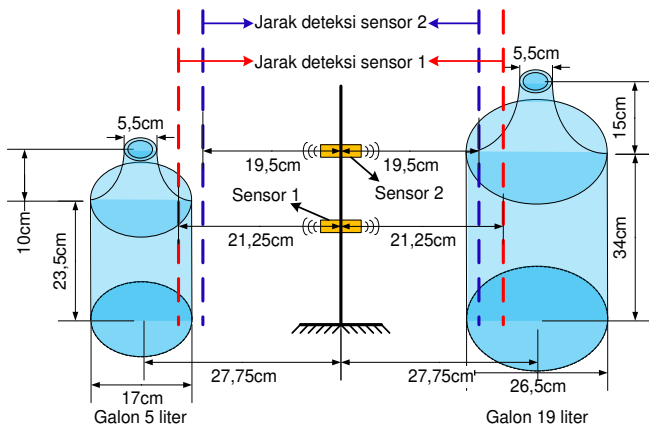
#### A. Rancangan Catu Daya 5V DC

Pada sebuah regulator umumnya memiliki disipasi daya transistor pelewat yang besar, sehingga membutuhkan penyalur panas cukup. Salah satu cara untuk memecahkan masalah ini adalah dengan menggunakan regulator pensaklaran (*switching regulator*). Regulator jenis ini menghasilkan arus beban yang besar dengan disipasi daya pada transistor pelewat yang jauh lebih kecil [3].

#### B. Rangkaian Driver Sensor

Transistor dipakai sebagai saklar apabila beroperasi pada titik saturasi atau titik putus. Agar transistor dalam keadaan jenuh atau jenuh berlebihan, arus basis harus minimal sebesar arus kolektor maksimal dibagi dengan penguatan arus *hFE* dari transistor [2]. Untuk membedakan ukuran galon yang terdeteksi dengan cara mengukur diameter dan tinggi masing-masing galon. Galon 5 liter memiliki diameter 17 cm, tinggi berbentuk tabung 23,5 cm, tinggi berbentuk kerucut 10 cm dan diameter lubang pengisian 5,5 cm. Galon 19 liter memiliki diameter 26,5 cm, tinggi berbentuk tabung 34 cm, tinggi berbentuk kerucut 15 cm dan diameter lubang pengisian 5,5 cm. Jika lubang pengisian kedua jenis galon diletakkan pada jarak yang sama 27,75 dari sensor dan sensor

memiliki ketinggian yang berbeda maka sistem dapat membedakan kedua jenis gallon tersebut.



Gambar 1. Desain jarak deteksi sensor infra merah

### C. Rangkaian Optoisolator

Rangkaian ini difungsikan untuk mengetahui pemadaman listrik. Tegangan antara jala-jala listrik dengan rangkain kendali sangat berbahaya jika berhubungan secara langsung, untuk mengatasi hal ini maka digunakan optoisolator yang memanfaatkan sinar infra merah pada saat mendeteksi listrik.

### D. Rangkaian Saklar Relai

Relai yang digunakan memiliki tegangan kerja 5V DC, sehingga untuk lebih aman pada mikrokontroler diberikan rangkaian penyangga (*buffer*). Rangkaian penyangga ini berfungsi untuk menguatkan tegangan keluaran mikrokontroler yang berkisar pada 3,8V DC sehingga menjadi 5V DC menggunakan transistor BD139.

### E. Rangkaian Penampil LCD

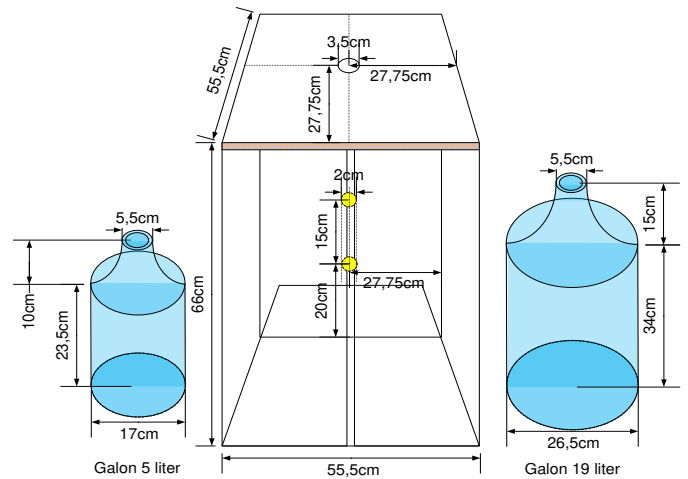
Hubungan antarmuka dapat dilakukan operator dengan alat yang dirancang melalui tampilan dan penekanan beberapa tombol dengan fungsi tertentu. Operator dapat mengatur waktu dan tanggal pada sistem serta melakukan penghapusan data *electrically erasable programmable read-only memory* (EEPROM) jika diperlukan.

### F. Rangkaian Sistem Minimum

Rangkaian sistem minimum dibuat agar mikrokontroler dapat bekerja sesuai harapan, dengan memanfaatkan kristal eksternal 11.059200Hz dan tegangan 5V DC. Pada rangkaian sistem minimum juga terpasang modul pewaktu yang tepat (*real time clock*), modul memori *micro sd* dan dioda led sebagai indikator tegangan catu daya.

### G. Desain Kotak Galon

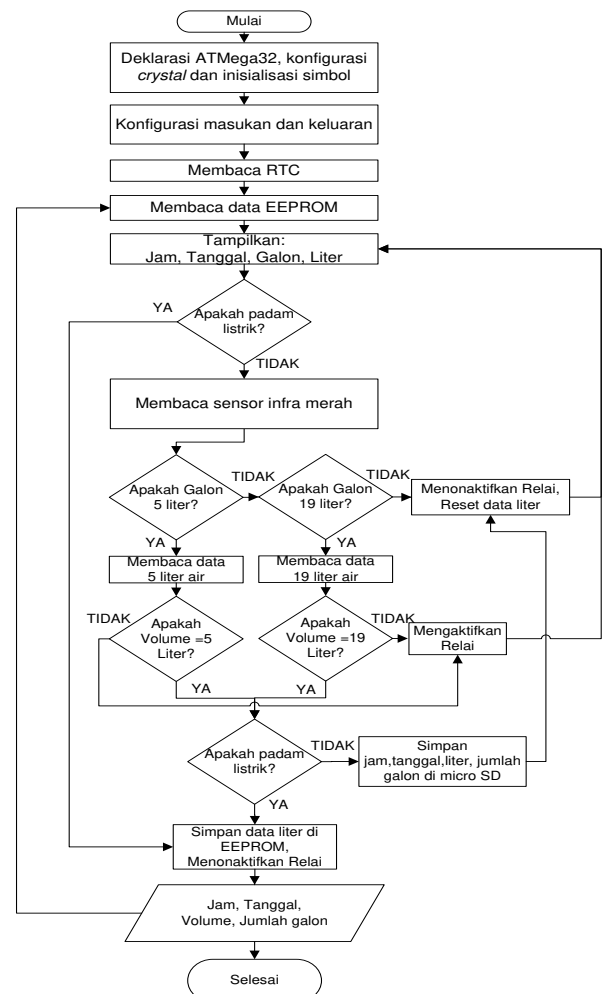
Kotak Galon dalam penelitian ini didesain menggunakan Microsoft visio 2007 dengan ukuran panjang 55,5 cm, lebar 55,5 cm dan tinggi 66 cm seperti terlihat pada Gambar 2.



Gambar 2. Desain kotak galon dan ukuran galon

### H. Diagram Alir Program Sistem Data Logger Pengisian Air Galon Otomatis

Perangkat lunak sistem *data logger* pengisian air galon otomatis dibuat dalam diagram alur program pada Gambar 3.



Gambar 3. Diagram alir program sistem *data logger* pengisian air galon otomatis

#### IV. PENGUJIAN DAN ANALISIS SISTEM

Setelah perancangan alat direalisasikan, selanjutnya dilakukan pengujian terhadap alat untuk mengetahui sistem yang dibuat telah sesuai dengan rencana yang diinginkan. Pengujian dilakukan pada rangkaian elektronik dan program yang direncanakan sebelumnya. Dari hasil pengujian, data yang didapat digunakan untuk mengetahui bahwa alat yang dirancang telah sesuai dengan perencanaan yang diinginkan.

##### A. Pengujian dan Pengukuran Rangkaian Catu Daya

Pengujian catu daya dilakukan untuk mengetahui tegangan kerja yang didapat pada setiap rangkaian. Tegangan kerja sangat berpengaruh terhadap kinerja alat yang memiliki spesifikasi tegangan tertentu untuk dapat beroperasi. Alat ukur yang digunakan dalam pengujian berupa multimeter digital dengan skala pengukuran 20V DC.

TABEL 1  
HASIL UJI PENGUKURAN TEGANGAN CATU DAYA

No	Tegangan masukan LM2576T	Tegangan keluaran LM2576T	Tegangan catu daya ATmega32	Tegangan catu daya layar penampil
1	11,8	5,05	5,05	5,04
2	11,99	5,14	5,13	5,13
3	12,00	5,14	5,13	5,13
4	12,00	5,13	5,13	5,13
5	12,00	5,14	5,14	5,13
6	12,01	5,14	5,13	5,13
7	12,00	5,14	5,13	5,13
8	12,00	5,13	5,13	5,13
9	11,99	5,14	5,14	5,13
10	12,00	5,13	5,13	5,13
11	11,99	5,14	5,14	5,13
12	12,00	5,13	5,13	5,13
13	11,99	5,14	5,13	5,13
14	12,00	5,14	5,13	5,13
15	12,00	5,13	5,14	5,13
16	12,00	5,14	5,13	5,13
17	12,00	5,14	5,14	5,13
18	12,01	5,13	5,13	5,13
19	11,99	5,14	5,13	5,13
20	12,00	5,14	5,13	5,13
21	11,99	5,14	5,14	5,13
22	12,00	5,14	5,13	5,13
23	11,99	5,13	5,13	5,13
24	12,00	5,14	5,14	5,13
25	11,99	5,14	5,13	5,13

##### B. Pengujian Rangkaian Sensor Infra Merah

Pengujian sensor infra merah dilakukan untuk mengetahui jarak galon yang dideteksi oleh sensor. Alat ukur yang digunakan untuk mengukur jarak adalah penggaris dan multimeter digital untuk mengukur tegangan keluaran sensor. Pengujian jarak deteksi sensor infra merah dilakukan dengan cara menjauhkan atau mendekatkan galon secara tegak lurus terhadap sensor.

TABEL 2  
HASIL UJI PENGUKURAN SENSOR INFRA MERAH TERHADAP GALON

No	Jarak deteksi galon 5 liter (cm)		Jarak deteksi galon 19 liter (cm)	
	Sensor 1	Sensor 2	Sensor 1	Sensor 2
1	32	-	32	13
2	31	-	31	14
3	32	-	32	12
4	34	-	34	15
5	29	-	29	12
6	32	-	32	16
7	35	-	35	19
8	32	-	32	20
9	30	-	30	16
10	32	-	32	17
11	34	-	34	13
12	32	-	32	12
13	31	-	31	20
14	32	-	32	14
15	34	-	34	16
16	29	-	29	18
17	32	-	32	19
18	35	-	35	13
19	32	-	32	15
20	30	-	30	16
21	32	-	32	17
22	32	-	32	14
23	30	-	30	21
24	32	-	32	16
25	34	-	34	18

##### C. Pengujian Sensor Aliran Air

Pengujian sensor aliran air dilakukan dua tahap, tahap pertama dilakukan untuk mendapatkan sampel jumlah pulsa dalam 1 liter air. Tahap kedua dilakukan untuk menentukan volume air yang telah terisi dalam galon. Nilai pulsa yang didapat dijadikan patokan untuk pengisian air galon dalam setiap literanya. Alat ukur yang digunakan dalam pengujian berupa gelas ukur dengan skala pengukuran 1 liter dan 2 liter. Pengukuran volume dilakukan secara pengamatan langsung terhadap gelas ukur.

Pompa air yang digunakan saat melakukan pengujian adalah Marine Pet AA-2512S dengan spesifikasi:

- ✓ Catu daya: 12VDC
  - ✓ Arus daya DC: 5,4A
  - ✓ Daya motor: 45W/5400rpm
  - ✓ Berat : 1,3kg
  - ✓ Diameter pipa: 1 inchi
  - ✓ Laju pengisian: 70 liter/menit
  - ✓ Temperatur kerja: 0°C-60°C
  - ✓ Material kasing: Plastik
  - ✓ Ketinggian penyaluran : 4M
- Sumber tegangan 12V DC yang digunakan untuk mengoperasikan pompa air adalah P4-LGA-500W.

TABEL 3  
PENGUKURAN JUMLAH PULSA YANG TERHITUNG DALAM 1  
LITER DAN 2 LITER AIR

No	1 liter	2 liter
1	425	857
2	428	848
3	429	866
4	427	853
5	438	868
6	430	861
7	424	858
8	426	865
9	432	844
10	425	857
11	424	861
12	432	845
13	438	851
14	432	862
15	430	862
16	426	853
17	422	856
18	439	852
19	422	864
20	423	872

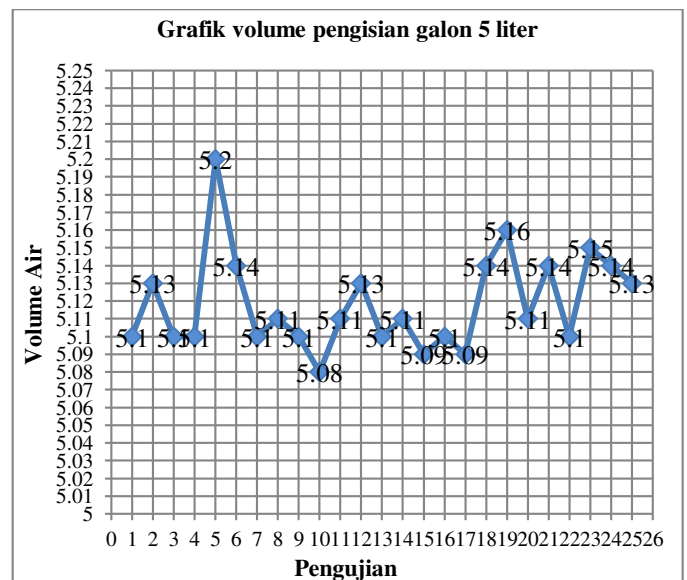
Setelah mengetahui jumlah pulsa yang terhitung dalam satu liter, selanjutnya jumlah pulsa tersebut dijadikan acuan untuk mengisi volume air galon. Hasil pengujian pengisian volume air galon dapat dilihat pada Tabel 4 sebagai berikut:

TABEL 4  
HASIL PENGUJIAN PENGISIAN VOLUME AIR GALON

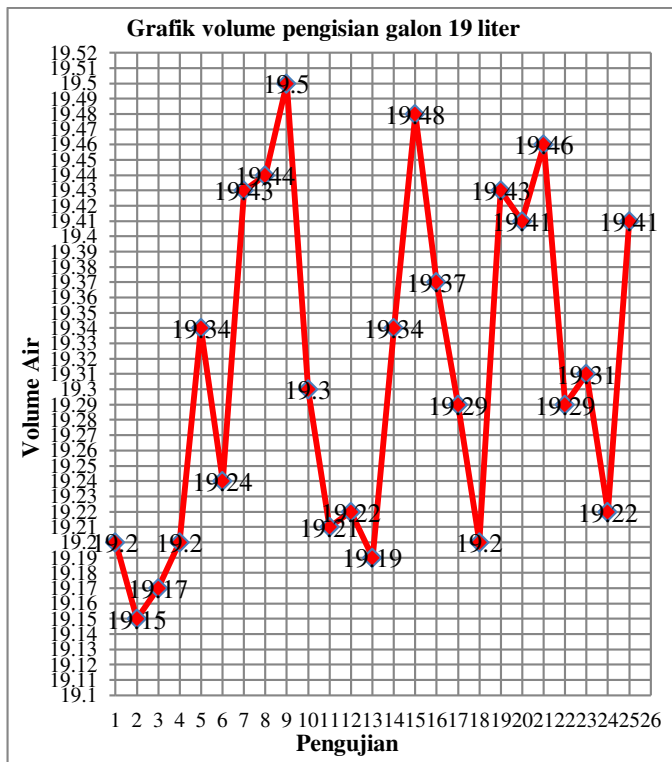
No	Ukuran galon (liter)	Volume terisi (liter)	Selisih (liter)	Waktu pengisian (menit:detik)
1	5	5,1	0,1	42,21
2	5	5,13	0,13	56,95
3	5	5,1	0,1	56,97
4	5	5,1	0,1	59,31
5	5	5,2	0,2	1:11,25
6	5	5,14	0,14	1:00,51
7	5	5,1	0,1	1:02,28
8	5	5,11	0,11	1:04,13
9	5	5,1	0,1	1:03,64
10	5	5,08	0,08	1:04,95
11	5	5,11	0,11	1:06,18
12	5	5,13	0,13	1:07,22
13	5	5,1	0,1	1:03,24
14	5	5,11	0,11	1:08,80
15	5	5,09	0,09	1:07,81
16	5	5,1	0,1	1:06,31
17	5	5,09	0,09	1:10
18	5	5,14	0,14	1:20,18
19	5	5,16	0,16	1:08,88
20	5	5,11	0,11	1:11,04
21	5	5,14	0,14	1:15,31
22	5	5,1	0,1	1:15,38
23	5	5,15	0,15	1:18,18
24	5	5,14	0,14	1:22,56

25	5	5,13	0,13	1:23,15
26	19	19,2	0,2	173,97
27	19	19,15	0,15	3:19,65
28	19	19,17	0,17	3:10,01
29	19	19,20	0,20	3:20,03
30	19	19,34	0,34	3:18,27
31	19	19,24	0,24	3:19,38
32	19	19,43	0,43	3:21,20
33	19	19,44	0,44	3:18,68
34	19	19,5	0,5	3:17,90
35	19	19,30	0,30	3:19,65
36	19	19,21	0,21	3:19,20
37	19	19,22	0,22	3:17,90
38	19	19,19	0,19	3:18,67
39	19	19,34	0,34	3:18,96
40	19	19,48	0,48	3:18,93
41	19	19,37	0,37	3:22,73
42	19	19,29	0,29	3:21,30
43	19	19,20	0,20	3:20,56
44	19	19,43	0,43	3:20,22
45	19	19,41	0,41	3:19,83
46	19	19,46	0,46	3:20,21
47	19	19,29	0,29	3:21,05
48	19	19,31	0,31	3:20,90
49	19	19,22	0,22	3:19,56
50	19	19,41	0,41	3:19,68

Secara grafis volume pengisian air galon dapat digambarkan pada Gambar 4 dan Gambar 5.



Gambar 4. Grafik volume pengisian galon 5 liter



Gambar 5. Grafik volume pengisian galon 19 liter

#### D. Pengujian Rangkaian Optoisolator (optocoupler)

Pengujian optoisolator dilakukan untuk mengetahui tegangan yang dideteksi optoisolator saat terjadi perubahan tegangan 220V AC menjadi 0V. Alat ukur yang digunakan dalam pengujian adalah multimeter digital.

TABEL 5  
HASIL PENGUJIAN RANGKAIAN OPTOISOLATOR

No	Tegangan masukan (V AC)	Tegangan keluaran (V DC)
1	218	0,34
2	0	5,13
3	219	0,34
4	0	5,12
5	220	0,35
6	0	5,14
7	219	0,35
8	0	5,13
9	219	0,34
10	0	5,12
11	220	0,35
12	0	5,14
13	219	0,35
14	0	5,14
15	219	0,35
16	0	5,13
17	219	0,34
18	0	5,12
19	220	0,34
20	0	5,12
21	219	0,35
22	0	5,14

23	219	0,35
24	0	5,13
25	220	0,34

#### E. Pengujian Rangkaian Sistem Minimum ATmega32

Pengujian rangkaian sistem minimum dilakukan untuk mengetahui respon tegangan pada pin keluaran ATmega32 saat terjadi perubahan tegangan pada pin masukan ATmega32. Alat ukur yang digunakan dalam pengujian adalah multimeter digital dan stopwatch. Pengujian dilakukan dengan cara menghubungkan kutub positif multimeter pada pin masukan atau keluaran ATmega32 dan kutub negatif multimeter pada pin 11 atau 31 ATmega32.

TABEL 6  
HASIL UJI PENGUKURAN TEGANGAN MASUKAN ATAU KELUARAN ATMEGA32

No	Tegangan masukan			Tegangan keluaran		Respon (detik)
	(pin 16) (V)	(pin 15) (V)	(pin 17) (V)	(pin 3) (V)	(pin 4) (V)	
1	5,05	0,01	0,34	5,01	5,01	2,91
2	0,01	4,8	0,34	0	0	0,58
3	5,12	5,01	5,12	5,01	5,01	3,12
4	0,01	5,01	0,34	0	0	0,32
5	5,13	0,01	0,34	5,01	5,01	2,89
6	0,01	5,01	5,12	0	0	0,58
7	5,12	5,01	0,34	5,01	5,01	3,12
8	0,01	0,01	0,34	0	0	0,62
9	5,12	5,01	5,12	5,01	5,01	3,12
10	0,01	5,01	0,34	0	0	0,12
11	5,12	0,01	0,34	5,01	5,01	2,89
12	0,01	5,01	5,12	0	0	0,58
13	5,13	5,01	0,34	5,01	5,01	3,12
14	0,01	0,01	0,34	0	0	0,22
15	5,13	5,01	5,12	5,02	5,02	2,89
16	0,01	5,01	0,34	0	0	0,58
17	5,12	0,01	0,34	5,01	5,01	3,12
18	0,01	5,01	5,12	0	0	0,62
19	5,13	5,01	0,34	5,01	5,01	2,89
20	0,01	0,01	0,34	0	0	0,34
21	5,13	5,01	5,12	5,01	5,01	3,12
22	0,01	5,01	0,34	0	0	0,62
23	5,13	5,01	0,34	5,01	5,01	2,89
24	0,01	5,01	5,12	0	0	0,58
25	5,12	0,01	0,34	5,01	5,01	2,89

#### F. Pengujian Penyimpanan Data pada Micro Sd

Pengujian dilakukan untuk mengetahui apakah sistem yang dibuat dapat menyimpan data pengisian air galon setelah proses pengisian selesai dilaksanakan. Untuk mengetahui data yang tersimpan didalam *micro sd* dilakukan dengan melepas kartu memori pada alat dan mengakses kartu memori menggunakan laptop. Data pengisian tersimpan pada file "data log.txt" yang dapat diakses menggunakan aplikasi notepad.exe bawaan dari sistem operasi windows.

Time	Volume	Capacity	Error
12:33:48	10:5:16	5 liter	10
12:36:49	10:5:16	5 liter	11
12:39:32	10:5:16	5 liter	12
12:43:47	10:5:16	5 liter	13
12:47:49	10:5:16	5 liter	14
12:51:5	10:5:16	5 liter	15
12:54:49	10:5:16	5 liter	16
12:57:54	10:5:16	5 liter	17
13:1:1	10:5:16	5 liter	18
13:4:12	10:5:16	5 liter	19
13:7:29	10:5:16	5 liter	20
13:10:44	10:5:16	5 liter	21
13:14:9	10:5:16	5 liter	22
13:16:27	10:5:16	5 liter	23
13:19:36	10:5:16	5 liter	24
13:22:51	10:5:16	5 liter	25
13:26:21	10:5:16	5 liter	26
13:37:28	10:5:16	19 liter	1
13:52:34	10:5:16	19 liter	2
13:59:28	10:5:16	19 liter	3
14:9:21	10:5:16	19 liter	4
14:15:54	10:5:16	16 liter	5
14:32:50	10:5:16	19 liter	6
14:38:3	10:5:16	19 liter	7
14:43:53	10:5:16	19 liter	8
14:53:1	10:5:16	16 liter	9
14:58:44	10:5:16	19 liter	10
15:5:47	10:5:16	19 liter	11
15:9:56	10:5:16	19 liter	12

Gambar 6. Data pengisian yang tersimpan pada kartu memori *micro sd*

### G. Analisis Rangkaian Catu Daya

Hasil pengujian pada Tabel 1, tegangan yang terukur pada multimeter berada dalam rentang tegangan kerja  $\pm 5.13V$  sehingga sistem dapat bekerja dengan baik. Perubahan tegangan hasil pengukuran disebabkan ada riak tegangan 1mV dari hasil regulasi, perbedaan daya yang diserap komponen dan penambahan beban ketika relai aktif. Arus yang dilewatkan pada saat tidak mendeteksi galon sebesar 0,05A dan saat mendeteksi galon sebesar 0,14A dari tegangan adaptor 12V DC, sehingga sistem *data logger* yang dibuat memiliki daya  $\pm 1,68$  watt. Saat terjadi padam listrik, suplai catu daya dapat mempertahankan alat *data logger* ini tetap aktif selama 7,15 detik yang digunakan untuk mendaftarkan data pengisian. Lama daya listrik yang dapat dipertahankan berdasar pada kemampuan adaptor utama untuk menyalurkan arus pada regulator pensaklaran LM2576T dan besarnya nilai kapasitansi yang digunakan.

### H. Analisis Rangkaian Sensor Infra Merah

Hasil pengujian yang didapatkan pada Tabel 2, ketika ada galon yang mendekat terhadap sensor mampu terdeteksi pada jarak 35 cm dari sensor 1, dan 20 cm dari sensor 2. Jarak deteksi maksimum ini digunakan untuk mendesain kotak pengisian galon sehingga operator yang bekerja tidak terdeteksi sensor. Pada galon 5 liter sensor 1 dapat mendeteksi pada jarak  $\pm 32$  cm, dan sensor 2 tidak dapat mendeteksi keberadaan galon. Pada galon 19 liter sensor 1 dapat mendeteksi galon pada jarak  $\pm 32$  cm, dan sensor 2 pada jarak  $\pm 16.2$  cm. Perubahan jarak deteksi disebabkan perbedaan permukaan galon, dan posisi bentuk galon saat berada di depan sensor infra merah.

### I. Analisis Sensor Aliran Air terhadap Dua Jenis Pengisian Air Galon

Pendekatan jumlah pulsa yang digunakan dalam pengisian air galon mengacu pada Tabel 3 adalah  $\frac{\sum_{1}^{20} \text{pulsa 1 liter}}{20} = 428,6$

Pada Gambar 4, grafik pengisian galon 5 liter memiliki kesalahan minimum pada 5,08 liter dan kesalahan maksimum pada 5,2 liter sedangkan pada Gambar 5 grafik pengisian galon 19 liter memiliki kesalahan minimum pada 19,15 liter dan kesalahan maksimum pada 19,5 liter.

Untuk menghitung volume air galon mengacu pada Tabel 4 sebagai berikut:

$$\text{Rata-rata volume pengisian galon 5 liter} = \frac{\sum_{1}^{25} \text{volume terisi}}{25} = 5,1184$$

$$\text{Rata-rata volume pengisian galon 19 liter} = \frac{\sum_{26}^{50} \text{volume terisi}}{25} = 19,312$$

Dalam pengisian volume air terdapat selisih kelebihan pengisian rata-rata 0,1184 liter pada galon 5 liter dan 0,312 liter pada galon 19 liter. Persentase kesalahan pengisian pada galon 5 liter adalah  $\frac{0,1184 \text{ liter}}{5 \text{ liter}} * 100\% = 2,368\%$

Kesalahan pengisian galon 19 liter adalah  $\frac{0,312 \text{ liter}}{19 \text{ liter}} * 100\% = 1,6421\%$

persentase kesalahan volume air pengisian galon masih berada dalam rentang kesalahan yang tertera pada *datasheet* sensor aliran air YF502 yaitu  $\pm 5\%$ .

### J. Analisis Rangkaian Optoisolator (Optocoupler)

Rangkaian optoisolator ini dimaksudkan untuk merespon perubahan tegangan listrik saat padam. Penggunaan optoisolator ini berdasarkan pancaran cahaya, sehingga tegangan jala-jala tidak berpengaruh terhadap tegangan sistem *data logger* yang dibuat. Tegangan masukan mencatu led infra merah yang berada di dalam optoisolator. Sinar infra merah yang dipancarkan diterima oleh penerima di dalam optoisolator kemudian dihubungkan pada basis transistor pada optoisolator. Ketika tegangan masukan berkisar 220V AC, mikrokontroler membaca keluaran optoisolator dengan tegangan  $\pm 0.34V$  DC, pada saat tegangan masukan 0V AC mikrokontroler membaca tegangan keluaran optoisolator dengan tegangan  $\pm 5.13C$  DC atau sesuai dengan tegangan catu daya.

### K. Analisis Rangkaian Sistem Minimum

Dari hasil uji yang telah dilakukan, sistem dapat bekerja dengan baik dan memiliki tegangan keluaran 5.01V untuk mengendalikan rangkaian relai. Ketika sensor inframerah mendeteksi keberadaan galon (keluaran sensor 1 bertegangan  $\pm 5V$ ), sistem akan menunda pengaktifan relai selama  $\pm 3$  detik untuk menghidupkan pompa air dan berselang 0,05 detik sistem mengaktifkan relai keran air. Waktu penundaan dimaksudkan untuk menunggu posisi galon berada tepat pada pipa pengisian, sehingga air tidak langsung mengalir ketika sensor mendeteksi galon. Ketika sensor inframerah tiba-tiba tidak mendeteksi keberadaan galon (keluaran sensor 1 bertegangan 0V), sistem akan menonaktifkan relai pompa air dan relai keran air dengan jeda  $\pm 0.5$  detik. Pada depot pengisian air saat ini telah menggunakan mesin pompa air otomatis aktif setelah keran elektrik terbuka, sehingga apabila alat ini menggunakan mesin pompa tersebut tidak perlu menghubungkannya dengan relai pompa.

#### L. Analisis Penyimpanan Data pada Micro SD

Dari data pengisian yang ditampilkan pada Gambar 6, setiap baris yang dituliskan memerlukan  $\pm 50$  byte, dengan demikian dapat diperkirakan penggunaan memori 1 GB atau 1073741824 byte dapat mendata sebanyak  $\frac{1073741824 \text{ byte}}{50 \text{ byte}} = 21474836.48$  data pengisian.

### V. KESIMPULAN DAN SARAN

#### A. Kesimpulan

Dari hasil pengujian alat *data logger* pengisian air galon otomatis berbasis mikrokontroler ATMega32 ini, maka dapat ditarik kesimpulan sebagai berikut:

1. Perancangan sistem pengisian air galon otomatis menggunakan mikrokontroler ATMega32 berhasil diterapkan sebagai pengendali utamanya.
2. Penggunaan *micro SD* dengan kapasitas 1GB dapat mendata maksimum 21.474.836 data pengisian.
3. Perhitungan volume air hasil percobaan didapat  $\pm 428$  pulsa perliter, yang diakumulasikan untuk pengisian galon 5 liter dan galon 19 liter.
4. Pengisian volume air berdasarkan perhitungan pulsa dari sensor aliran air memiliki kesalahan  $\pm 2\%$  pergalon.
5. Waktu pengisian terlama pada galon berukuran 5 liter adalah  $\pm 1,23$  menit dan galon berukuran 19 liter adalah  $\pm 3,23$  menit.
6. Ketika terjadi padam listrik, sistem catu daya mampu mempertahankan alat *data logger* tetap aktif selama  $\pm 7$  detik.
7. Daya yang diserap alat *data logger* ini sebesar 1,68 watt.

#### B. Saran

Saran untuk pengembangan alat *data logger* pengisian air gallon otomatis selanjutnya adalah sebagai berikut :

1. Sistem *data logger* pengisian air galon otomatis ditambah beberapa sensor lain, sehingga dapat melakukan proses pengisian yang lebih presisi, misalnya dengan menambahkan sensor ultrasonik atau lainnya.
2. Penyimpanan *data log* tidak hanya pada kartu memori, misalnya secara *online* atau *wireless* terhadap PC atau ponsel android.
3. Menggunakan komponen SMD (*surface mounted device*) sehingga rangkaian lebih minimalis.

### DAFTAR PUSTAKA

- [1] Albert Paul Malvino; diterjemahkan oleh hanapi gunawan. 1984. *Prinsip-prinsip elektronik*. Jakarta: Erlangga
- [2] Blocher, Richard. 2003. *Dasar Elektronika*. Yogyakarta: Andi
- [3] Budiharto, Widodo. 2011. *Aneka Proyek Mikrokontroler (Panduan Utama untuk Riset/Tugas Akhir)*. Yogyakarta: Graha Ilmu
- [4] Putra Agfianto E. 2010. *Mudah Menguasai Pemrograman Mikrokontroler Atmel AVR Menggunakan Bascom AVR*.

Kelompok Riset DSP dan Embedded Intelligent System-Elins Universitas Gadjah Mada. September 29, 2015. [https://id.scribd.com/document\\_downloads/229554648?secret\\_password=7swdcnrc1pjXR0QXWPmz&extension=pdf](https://id.scribd.com/document_downloads/229554648?secret_password=7swdcnrc1pjXR0QXWPmz&extension=pdf)

- [5] Widodo Romy B. 2009. *Embedded System Menggunakan Mikrokontroler dan Pemrograman C*. Yogyakarta: C.V Andi Offset.
- [6] Bintoro M. W. dan Wildian. 2014, Juli. *Sistem Otomasi Pengisian dan Penghitungan Jumlah Galon pada Depot Air Isi Ulang Berbasis Mikrokontroler ATMega 8535*. Jurnal Fisika Unand Vol. 3 (III). Maret 27, 2015. <http://www.eepis-its.edu/uploadda/downloadmk.php?id=1059>
- [7] Danel G. dan wildian. 2012, Oktober. *Otomatisasi Keran Dispenser Berbasis Mikrokontroler AT89S52 Menggunakan Sensor Fotodiode dan Sensor Ultrasonik Ping*. Jurnal Fisika Unand Vol. 1 (I). Maret 27, 2015. <http://jfu.fmipa.unand.ac.id/index.php/jfu/article/viewFile/11/11>
- [8] Muhammad I.T. 2013, Januari. *Prototipe Sistem Kontrol Pengisian Cairan dalam Botol Berbasis Mikrokontroler ATMega 8*. Fakultas Teknik, UNY. Maret 6, 2015. <http://eprints.uny.ac.id/id/eprint/10028>

### Biografi

- 1) **Supandi** lahir di Ketapang, pada tanggal 27 April 1993, mendapatkan gelar S.T. (sarjana) Teknik Elektro tahun 2016 dari Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura.
- 2) **Hilda, ST.MT** Gelar S1 Teknik Elektro diperoleh pada tahun 1994 dari Universitas Tanjungpura, Pontianak, Indonesia. Gelar S2 Teknik Elektro diperoleh pada tahun 1998 dari Institut Teknologi Bandung, Bandung, Indonesia. Sejak tahun 1995 menjadi staf pengajar di Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura Pontianak. Bidang keahlian yang diminati kendali optimal dan sistem pakar.
- 3) **Dr.Eng. Ferry Hadary, S.T., M.Eng** Gelar S1 Teknik Elektro diperoleh pada tahun 1995 dari Universitas Tanjungpura, Pontianak, Indonesia. Gelar S2 Teknik Elektro diperoleh dari Tokyo Institute of Technology, Tokyo, Jepang, tahun 2003 dan Gelar S3 Teknik Elektro diperoleh dari Kyushu Institute of Technology, Fukuoka, Jepang, tahun 2007. Sejak Tahun 1995 menjadi staf pengajar di Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura Pontianak. Bidang keahlian yang diminati kendali optimal, sistem kendali multivariabel dan robotika.