

SISTEM PENGENDALI PERALATAN ELEKTRONIK DALAM RUMAH SECARA OTOMATIS MENGGUNAKAN SENSOR PIR, SENSOR LM35, DAN SENSOR LDR

Eka Desyantoro¹⁾, Adian Fatchur Rochim²⁾, Kurniawan Teguh Martono²⁾
Program Studi Teknik Sistem Komputer, Fakultas Teknik, Universitas Diponegoro,
Jln. Prof. Sudharto, Tembalang, Semarang, Indonesia
email : desyantoro.ekades@gmail.com

ABSTRAK

Listrik merupakan hal yang sangat penting di kehidupan kita. Setiap pekerjaan kita pasti dibantu dengan adanya listrik. Mulai dari penerangan hingga pengaturan suhu ruangan pun semuanya dibantu oleh listrik. Ketergantungan manusia terhadap listrik ini menimbulkan kebiasaan buruk. Banyak orang yang terkadang membiarkan suatu peralatan elektronik hidup pada saat tidak dibutuhkan. Terjadi suatu permasalahan untuk menciptakan suatu desain sistem embedded untuk mengendalikan peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis.

Makalah ini membahas tentang perancangan sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis. Sistem terdiri dari sensor PIR yang berfungsi untuk mendeteksi objek bergerak (manusia), sensor LM35 yang berfungsi untuk mendeteksi suhu, dan sensor LDR berfungsi sebagai sensor cahaya. Mikrokontroler ATmega16 sebagai pengendali jalannya sistem dari pembacaan sensor, menampilkan data sensor pada LCD dan mengatur kontak relay untuk menghidup dan mematikan listrik.

Sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis menunjukkan sensor LDR dapat membedakan gelap dan terang, sensor suhu LM35 dapat mendeteksi suhu dalam ruangan dengan toleransi kesalahan pembacaan kurang lebih 2° Celcius, dan sensor PIR dapat mendeteksi pergerakan manusia sejauh 5 meter.

Kata Kunci : listrik, otomatis, mikrokontroler, sensor PIR, sensor LM35, sensor LDR

I. PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Listrik merupakan hal yang sangat penting di kehidupan kita. Setiap pekerjaan kita pasti dibantu dengan adanya listrik. Mulai dari penerangan hingga pengaturan suhu ruangan pun semuanya dibantu oleh listrik. Ketergantungan manusia terhadap listrik ini menimbulkan kebiasaan buruk. Banyak orang yang terkadang membiarkan suatu perangkat hidup pada saat tidak dibutuhkan. Contohnya adalah lupa mematikan TV saat sedang pergi, menghidupkan pendingin ruangan saat keadaan rumah kosong, menghidupkan lampu di siang hari, dan lain-lain. Hal ini tentu saja mengakibatkan pemborosan listrik.

Guna mengatasi masalah pemborosan listrik perlu peran serta dari masyarakat secara langsung yaitu dengan cara menghemat penggunaan listrik mulai dari hal kecil, misalnya tidak menyalakan lampu pada siang hari, mematikan segala peralatan elektronik dalam rumah yang membutuhkan daya listrik saat tidak ada orang dalam rumah dan lain sebagainya. Akan tetapi dalam melakukan penghematan listrik dari hal kecil tersebut terkadang masyarakat suka lupa atau malas untuk melakukannya.

Kemajuan teknologi sekarang dapat membantu memudahkan manusia khususnya untuk mengendalikan hidup dan matinya listrik dengan cara sistem otomatisasi untuk menghidupkan dan mematikan peralatan elektronik dalam rumah yang membutuhkan

sumber daya listrik menggunakan sensor cahaya, sensor suhu, dan sensor pendeteksi keberadaan manusia.

1.2 Tujuan

1. Merancang desain sistem embedded yang dapat mengendalikan peralatan elektronik di dalam rumah secara otomatis dengan memanfaatkan sensor PIR, sensor LM35, sensor LDR dan limit switch.
2. Mengimplementasikan hasil rancangan desain sistem embedded tersebut dalam bentuk purwarupa.
3. Menguji hasil rancangan untuk mengendalikan peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis.

1.3 Batasan masalah

Batasan masalah yang dibahas pada tugas akhir ini:

1. Pembuatan sistem *embedded* bertujuan untuk menghidup dan mematikan peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis.
2. Pembuatan sistem menggunakan sensor *PIR*, sensor *LM35*, sensor *LDR* dan *limit switch* untuk mengetahui kondisi ruangan dalam rumah, serta relay sebagai output untuk mengatur tegangan AC yang terhubung ke peralatan elektronik.
3. Sensor *PIR (Passive Infrared Receiver)* hanya digunakan untuk mendeteksi gerakan manusia.
4. Sensor *LDR* hanya digunakan untuk mendeteksi keadaan cahaya dalam ruangan dalam kondisi gelap atau terang.

5. Hasil dari sistem ini berupa purwarupa perangkat yang dapat mengendalikan perangkat elektronik rumah secara otomatis.

II. LANDASAN TEORI

2.1 Listrik

Menurut jenis arusnya, sistem tenaga listrik dikenal dengan sistem arus bolak-balik (AC) dan sistem arus searah (DC). Pada sistem AC, penarikan dan penurunan tegangan, medan magnet putarnya mudah dilakukan. Maka berdasarkan kemudahan tersebut, hampir di seluruh dunia menggunakan sistem tenaga listrik AC, walaupun sistem DC juga mulai dikembangkan dengan pertimbangan-pertimbangan tertentu.

Listrik merupakan bentuk energi yang paling cocok dan nyaman bagi manusia modern. Makin bertambahnya konsumsi listrik per kapita di seluruh dunia menunjukkan kenaikan standar kehidupan manusia. Dengan pertumbuhan permintaan tenaga listrik, maka harus direncanakan pembangunan pusat-pusat listrik baru, atau menciptakan bentuk-bentuk energi baru untuk mendukungnya, apabila kapasitas pusat listrik yang ada pada saat ini tidak cukup mendukungnya. Pembangunan tenaga listrik memerlukan dana yang besar dan waktu yang lama, selain juga pertimbangan-pertimbangan politis, ketersediaan bahan bakar dan sumber daya manusianya.^[6]

2.2 Mikrokontroler ATmega16

Mikrokontroler adalah sebuah sistem komputer lengkap dalam satu serpih (chip). Mikrokontroler lebih dari sekedar sebuah mikroprosesor karena sudah terdapat atau berisikan ROM (Read-Only Memory), RAM (Read-Write Memory), beberapa port masukan maupun keluaran, dan beberapa peripheral seperti pencacah/pewaktu, ADC (Analog to Digital converter), DAC (Digital to Analog converter) dan serial komunikasi. Gambar 1 menunjukkan konfigurasi pin ATmega16.^[2]

(XCK/T0) PB0	1	40	PA0 (ADC0)
(T1) PB1	2	39	PA1 (ADC1)
(INT2/AIN0) PB2	3	38	PA2 (ADC2)
(OC0/AIN1) PB3	4	37	PA3 (ADC3)
(SS) PB4	5	36	PA4 (ADC4)
(MOSI) PB5	6	35	PA5 (ADC5)
(MISO) PB6	7	34	PA6 (ADC6)
(SCK) PB7	8	33	PA7 (ADC7)
RESET	9	32	AREF
VCC	10	31	GND
GND	11	30	AVCC
XTAL2	12	29	PC7 (TOSC2)
XTAL1	13	28	PC6 (TOSC1)
(RXD) PD0	14	27	PC5 (TDI)
(TXD) PD1	15	26	PC4 (TDO)
(INT0) PD2	16	25	PC3 (TMS)
(INT1) PD3	17	24	PC2 (TCK)
(OC1B) PD4	18	23	PC1 (SDA)
(OC1A) PD5	19	22	PC0 (SCL)
(ICP1) PD6	20	21	PD7 (OC2)

Gambar 1 Konfigurasi pin ATmega16^[2]

2.3 Sensor

2.3.1. Sensor PIR

Sensor Passive Infrared Receiver (PIR), sensor ini merupakan sensor berbasis infrared namun tidak sama dengan IR LED dan fototransistor. Sensor PIR

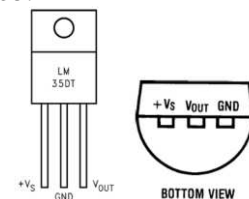
merespon energi dari pancaran infrared pasif yang dimiliki oleh setiap benda yang terdeteksi olehnya. Salah satu benda yang memiliki pancaran infrared pasif adalah tubuh manusia. Energi panas yang dipancarkan oleh benda dengan suhu diatas nol mutlak akan dapat ditangkap oleh sensor tersebut. Bagian-bagian dari PIR adalah Fresnel Lens, IR Filter, Pyroelectric sensor, amplifier, dan comparator. Gambar 2 menunjukkan bentuk fisik sensor PIR.^[12]



Gambar 2 Bentuk Fisik *Passive Infra Red*^[12]

2.3.2. Sensor LM35

Sensor LM35 adalah sensor suhu yang terkemas dalam bentuk Integrated Circuit. Sensor suhu LM35 yang mempunyai 3 pin, pin 1 berfungsi sebagai sumber tegangan kerja dari LM35, pin 2 atau kaki tengah digunakan sebagai tegangan keluaran atau Vout dengan jangkauan kerja dari 0 Volt sampai dengan 1,5 Volt dengan tegangan operasi sensor LM35 yang dapat digunakan antara 4 Volt sampai 30 Volt, pin 3 berfungsi sebagai ground. Gambar 3 menunjukkan gambar sensor LM35.



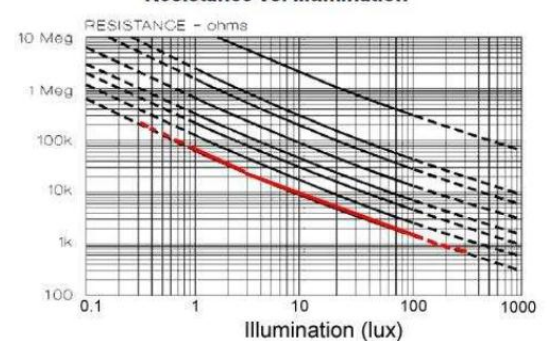
Gambar 3 Sensor LM35^[10]

Sensor ini mempunyai koefisien sebesar 10 mV/°C yang berarti bahwa setiap kenaikan suhu 1°C maka akan terjadi kenaikan tegangan sebesar 10 mV.^[10]

2.3.3. Sensor LDR

LDR (Light Dependent Resistor) merupakan sensor cahaya yang dibuat dari bahan semikonduktor beresistansi tinggi yang tidak dilindungi dari cahaya.

Resistance vs. Illumination



Gambar 4 Grafik Perbandingan Antara Resistansi LDR dengan Kadar Cahaya^[5]

Dari gambar 4 dapat diketahui bahwa semakin terang cahaya yang mengenai LDR, maka resistansinya akan semakin mengecil.^[5]

2.4 Limit Switch

Suatu sensor memberitahukan kepada kontroler jika suatu bagian yang bergerak berada pada posisi yang tepat. Limit switch adalah salah satu contoh dari sensor proximity. Limit switch adalah suatu tombol atau katup atau indikator mekanik yang diletakkan pada suatu tempat yang digerakkan ketika suatu bagian mekanik berada di ujung sesuai dengan pergerakan yang diinginkan. Sebagai contoh, dalam pembuka pintu otomatis garasi semua kontroler harus mengetahui apakah pintu terbuka atau tertutup sepenuhnya, Limit switch dapat mendeteksi kedua kondisi ini.



Gambar 5 limit switch [10]

Gambar 5 menunjukkan beberapa contoh limit switch. Limit switch sangat berperan untuk banyak aplikasi. [10]

2.5 Relay

Relay adalah saklar yang dioperasikan secara elektrik. Arus yang mengalir melalui kumparan relay menciptakan medan magnet yang menarik tuas dan merubah kontak saklar. [5]

2.6 LCD

LCD adalah sebuah display dot matriks yang difungsikan untuk menampilkan tulisan berupa angka atau huruf sesuai dengan yang diinginkan. Gambar 6 menunjukkan modul LCD 16x2. [4]



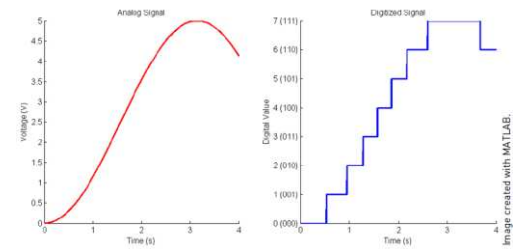
Gambar 6 modul LCD 16x2 [4]

2.7 Sekering (Fuse)

Fungsi Sekering adalah suatu alat yang digunakan sebagai pengaman dalam suatu rangkaian listrik apabila terjadi kelebihan muatan listrik atau suatu hubungan arus pendek. Cara kerjanya apabila terjadi kelebihan muatan listrik atau terjadi hubungan arus pendek, maka secara otomatis sekering tersebut akan memutuskan aliran listrik dan tidak akan menyebabkan kerusakan pada komponen yang lain. [7]

2.8 ADC (Analog to Digital Converter)

ADC adalah sebutan untuk rangkaian pengubah input sinyal analog (sinyal kontinu terhadap waktu) menjadi output sinyal digital (sinyal diskret atau terkuantisasi terhadap waktu). Pada Gambar 7 disajikan perbedaan sinyal digital pada gambar sebelah kiri dan sinyal analog pada gambar sebelah kanan. [2]

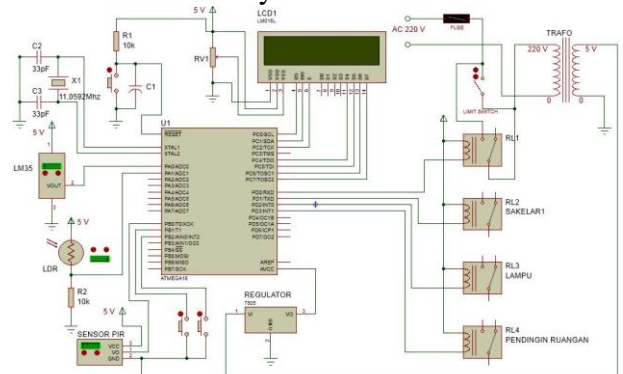


Gambar 7 Sinyal analog dan sinyal digital [8]

III. PERANCANGAN SISTEM

3.1. Perancangan Perangkat Keras

Perancangan perangkat keras pada sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis ini menggunakan beberapa macam *peripheral* yang terhubung langsung dengan mikrokontroler sebagai pusat pengolahan data yang berkaitan dengan *input* atau *output* sistem. Terdapat *peripheral* yang digunakan sebagai input sistem yaitu sensor *PIR*, sensor *LM35*, sensor *LDR*, dan *limit switch*. Serta *peripheral* sebagai output yaitu LCD 16x2 dan relay.



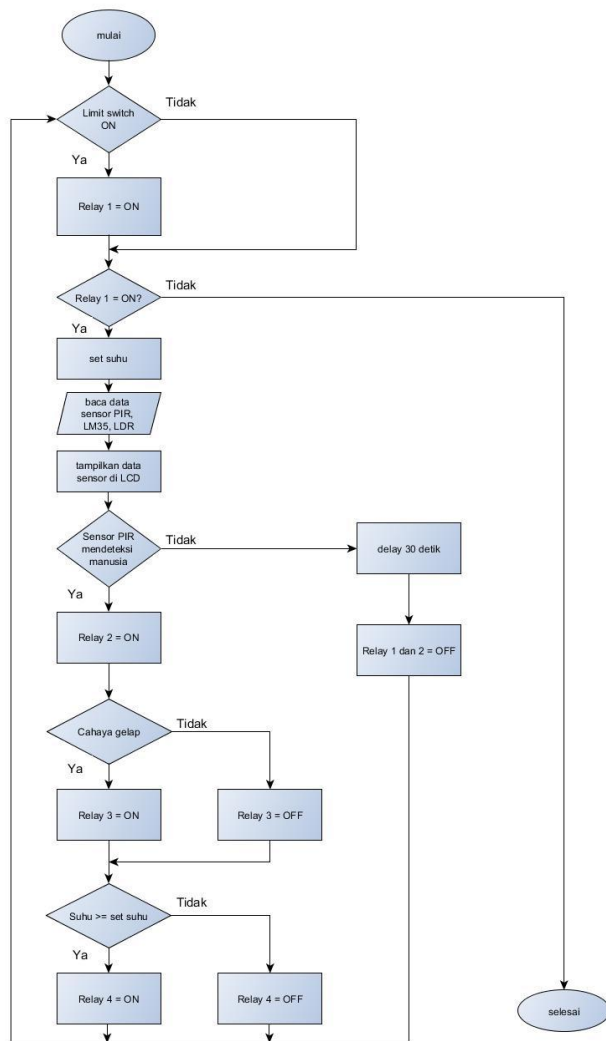
Gambar 8 skematik rangkaian sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis menggunakan sensor *pir*, *lm35* dan *ldr*

Gambar 8 menunjukkan skematik rangkaian dari sistem dimana dalam sistem minimum ATmega16 dilengkapi dengan rangkaian reset dan *oscillator*.

3.2. Perancangan Perangkat Lunak

Perancangan perangkat lunak merupakan perancangan program yang dibutuhkan oleh mikrokontroler ATmega16 untuk dapat mengendalikan *output* relay sesuai data masukan dari sensor *PIR*, sensor *LM35*, dan sensor *LDR* serta dapat menampilkan nilai data dari ketiga sensor tersebut di LCD.

Perancangan dan pembuatan perangkat lunak secara umum dapat dijelaskan pada diagram alir proses di gambar 9.



Gambar 9 Diagram Alir Proses Perancangan Perangkat Lunak

IV. IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN

4.1. IMPLEMENTASI PERANGKAT KERAS DAN PERANGKAT LUNAK

Implementasi sistem terdiri dari keseluruhan perangkat keras yang dirangkai untuk proses sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis. Sistem yang terdapat pada gambar 4.1 terdiri dari sistem minimum ATmega16, perangkat masukan yang berupa sensor PIR, sensor LM35, sensor LDR dan limit switch, LCD 16x2 berfungsi untuk menampilkan nilai data dari sensor, relay untuk mengendalikan peralatan elektronik.



Gambar 10 sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis

4.2. PENGUJIAN SUBSISTEM LCD 16X2

Pengujian subsistem LCD 16x2 dilakukan dengan memprogram untuk menampilkan tulisan atau karakter pada LCD, kemudian mencocokkan dengan tampilan karakter pada layar LCD. Berikut merupakan listing program untuk menampilkan karakter di LCD :

```

//LCD module initialization
Lcd_int(16);
While (1)
  lcd_gotoxy(0,0);
  lcd_putsf("Tugas Akhir");
  lcd_gotoxy(1,0);
  lcd_putsf("Eka Desyantoro");
};
  
```

Pada program tersebut dikompilasi dan diunggah ke mikrokontroler, maka tampilan LCD akan seperti gambar 11 berikut.



Gambar 11 Tampilan LCD

4.3. PENGUJIAN SUBSISTEM PERANGKAT INPUT

4.3.1 Pengujian Sensor PIR

Pengujian sensor PIR (Passive Infrared Receiver) bertujuan untuk mengetahui jarak dari sensor PIR dapat mendeteksi pergerakan manusia. Pengujian dilakukan dengan menghubungkan sensor PIR ke PORT B 0 mikrokontroler dan outputnya berupa LCD untuk menampilkan display ada manusia atau tidak. Jika terdeteksi adanya pergerakan manusia maka LCD akan menampilkan "H = 1", jika tidak terdeteksi pergerakan manusia maka LCD akan menampilkan "H = 0". Percobaan dilakukan dari jarak 1 - 8 meter dan hasilnya seperti yang ditunjukkan pada tabel 1.

Tabel 1 Pengujian Sensor PIR

NO	Jarak sensor PIR dan manusia (meter)	Tampilan LCD
1	1	H = 1
2	2	H = 1
3	3	H = 1
4	4	H = 1
5	5	H = 1
6	6	H = 0
7	7	H = 0
8	8	H = 0

4.3.2 Pengujian Sensor LM35

Pengujian sensor *LM35* bertujuan untuk mengetahui keakuratan nilai data dari sensor. Pengujian dilakukan dengan membandingkan hasil suhu dari sensor *LM35* dan termometer ruangan. Hasil perbandingan suhu dari sensor *LM35* dan termometer seperti yang ditunjukkan tabel 2.

Tabel 2 Pengujian Sensor suhu *LM35*

Menit Ke	Data suhu <i>LM35</i> (° celcius)	Data suhu Termometer (° celcius)
1	27	28
2	26	28
3	28	28
4	25	28
5	28	28
6	28	28
7	29	28
8	28	28
9	30	28
10	28	28
11	28	28
12	27	28
13	28	28
14	28	28
15	29	28

Hasil pengujian pada tabel 2 menunjukkan bahwa sensor mempunyai kesalahan $\pm 2^\circ$ Celcius dari suhu yang ditunjukkan oleh termometer hal ini disebabkan karena *LM35* sangat *sensitive* dengan keadaan sekitar. Selain suhu, angin juga dapat mempengaruhi hasil dari sensor suhu *LM35*.

4.3.3 Pengujian Sensor LDR

Pengujian sensor LDR digunakan untuk mendapatkan nilai digital hasil konversi dari nilai analog yang masuk pada ADC mikrokontroler. Nilai digital pada pengujian dapat dilihat pada display LCD. Tabel 3 berikut menunjukkan nilai digital yang di dapat dari 4 keadaan pencahayaan yang berbeda.

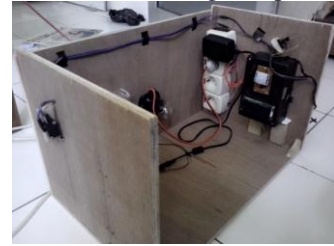
Tabel 3 pengujian sensor LDR

No	Keadaan Cahaya	Konversi Nilai Analog ke Digital (bit / second)
1	Terang	600 – 750
2	Agak Terang	450 – 599
3	Agak Gelap	250 – 449
4	Gelap	0 – 245

4.3.4 Pengujian Limit Switch

Pengujian *limit switch* bertujuan untuk mengetahui *limit switch* masih bekerja dengan baik atau tidak. Pada sistem *limit switch* dipasang *NC (Normally*

Close) karena sesuai dengan kebutuhan sistem, dimana *limit switch* diletakkan dipintu dalam kondisi tertekan saat pintu tertutup sehingga *limit switch* dalam keadaan tidak terhubung dan akan terhubung saat pintu terbuka.



Gambar 12 limit switch pintu tertutup

Gambar 12 menunjukkan sistem mati saat pintu tertutup karena *limit switch* dipasang secara *NC (Normally Close)* sehingga saat tertekan maka katup yang awalnya terhubung menjadi tidak terhubung sehingga menyebabkan sistem mati.



Gambar 13 limit switch pintu terbuka

Gambar 13 menunjukkan sistem hidup karena pintu terbuka sehingga *limit switch* tidak tertekan yang menyebabkan katup pada *limit switch* terhubung karena di pasang secara *NC (Normally Close)*.

4.4. PENGUJIAN SUBSISTEM PERANGKAT OUTPUT

Pengujian subsistem perangkat output pada sistem ini adalah pengujian relay yang terhubung ke stop kontak. Pengujian bertujuan untuk memastikan bahwa relay dapat bekerja dengan baik. Pengujian dilakukan dengan memprogram mikrokontroler untuk mengendalikan kontak relay dalam kondisi ON dan OFF. Berikut merupakan listing program untuk mengendalikan kontak relay yang terhubung ke PORT D 0-3 mikrokontroler.

```

While (1)
PORTD.0=0;
PORTD.1=0;
PORTD.2=0;
PORTD.3=0;
delay_ms(3000);
PORTD.0=1;
PORTD.1=1;
PORTD.2=1;
PORTD.3=1;
delay_ms(3000);
}

```

Dari listing program di atas relay akan “ON” selama 3 detik dan lampu pada stop kontak akan hidup seperti yang ditunjukkan gambar 14 berikut.



Gambar 14 kondisi saat relay on
kemudian setelah 3 detik maka relay akan “OFF” selama 3 detik dan lampu pada stop kontak akan mati seperti yang ditunjukkan gambar 15 keadaan akan berulang terus relay ON dan OFF dengan selang waktu 3 detik.



Gambar 15 kondisi saat relay off

4.5. PENGUJIAN SISTEM KESELURUHAN

Setelah dilakukan pengujian pada masing-masing perangkat input dan output, maka dilakukan pengujian keseluruhan sistem yaitu pengujian dengan menggabungkan seluruh perangkat input dan output menjadi suatu sistem yang dapat mengendalikan peralatan elektronik secara otomatis. Nilai setting sensor suhu di setting 22 °C

Tabel 4 menunjukkan hasil pengujian perilaku sistem pengendali peralatan elektronik secara otomatis dari beberapa keadaan.

Tabel 4 pengujian sistem keseluruhan

No	Sensor PIR	Sensor LM35 (°C)	Sensor LDR (bit / second)	Stop kontak 1	Stop kontak 2	Stop kontak 3 (Lampu)	Stop kontak 4 (pendingin ruangan)
1	Mendeteksi manusia	> 22	> 250	Nyala	Nyala	Mati	Nyala
2	Mendeteksi manusia	= 22	= 250	Nyala	Nyala	Nyala	Nyala
3	Mendeteksi manusia	< 22	< 250	Nyala	Nyala	Nyala	Mati
4	Tidak mendeteksi manusia	> 22	> 250	Nyala	Mati	Mati	Mati
5	Tidak mendeteksi manusia	= 22	= 250	Nyala	Mati	Mati	Mati
6	Tidak mendeteksi manusia	< 22	< 250	Nyala	Mati	Mati	Mati

V. PENUTUP

5.1 KESIMPULAN

Berdasarkan hasil pengujian dan analisis alat sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis dapat disimpulkan hal-hal sebagai berikut.

1. Sistem dapat mendeteksi keberadaan objek bergerak (dalam hal ini diasumsikan penghuni rumah / manusia), mengetahui suhu dan kondisi cahaya dalam rumah dan menampilkan nilai data sensor pada LCD.
2. Sensor LDR dapat mengetahui cahaya dalam rumah dalam keadaan gelap atau terang berdasarkan nilai konversi dari tegangan output sensor yang di ubah ke nilai digital yang ditunjukkan pada LCD. Saat ada manusia dalam rumah dan output nilai konversi ke digital sensor LDR ≤ 250 bit/second maka lampu hidup, sedangkan bila output nilai konversi ke digital sensor LDR > 250 bit/second maka lampu mati.
3. Pengujian kesalahan pembacaan sensor LM35 untuk suhu kurang lebih 2°C. Saat ada manusia dalam rumah dan suhu $\geq 18^{\circ}\text{C}$ maka pendingin ruangan hidup, ketika suhu $< 18^{\circ}\text{C}$ pendingin ruangan mati.
4. Apabila tidak ada aktivitas penghuni dalam rumah maka sistem dan peralatan elektronik tertentu dalam rumah mati.

5.2 SARAN

Berdasarkan hasil pengujian yang dilakukan pada sistem pengendali peralatan elektronik dalam rumah secara otomatis, dapat diberikan beberapa saran sebagai berikut.

1. Sistem dapat dikembangkan dalam pengendalian peralatan elektronik dapat dilakukan via bluetooth ataupun sms.
2. Dalam pengembangan penelitian sistem kedepannya dapat menggunakan sensor yang lebih presisi untuk mendeteksi suhu.

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Agung, Fajri Septia., dkk. 2009. Sistem Deteksi Asap Rokok Pada Ruangan Bebas Asap Rokok Dengan Keluaran Suara. Amik GI MDP. pp. 1–9
- [2] Assa'idah dan Y. Adnan. 2009. Investigasi Terhadap Kemampuan 2 Tipe ADC. *Jurnal Penelitian Sains*, vol. 12, pp. 1–5.
- [3] Chamdun, Muhammad. 2014. “Sistem Keamanan Berlapis Pada Ruangan Menggunakan Rfid (Radio Frequency Identification) Dan Keypad Untuk Membuka Pintu Secara Otomatis”. Universitas Diponegoro, Semarang.
- [4] Melalolin, Ivan C. 2013. Rancang Bangun Brankas Pengaman Otomatis Berbasis

- Mikrokontroler AT89S52. Telekontran, vol. 1, no. 1.
- [5] Muzaki, Ashita Shoman., dkk. 2010. Aplikasi Sensor Cahaya Untuk Alarm Anti Pencuri. *Q-Journal*.
 - [6] Nugroho, Agung. 2006. Metode Pengaturan Penggunaan Tenaga Listrik dalam upaya Penghematan bahan bakar Pembangkit dan Energi. *Transmisi*, pp. 45–51.
 - [7] Pamungkas, Danny Pramudyan. 2013. Troubleshooting Sistem Pengisian Honda Vario Techno 123 PGM-Fi. Universitas Negeri Semarang.
 - [8] Rantelino, Alan Prasetyo. 2014. Sistem Pembukaan Kunci Otomatis Menggunakan Identifikasi Pola Ketukan. Universitas Diponegoro, Semarang.
 - [9] Setiandito, Yoga., dkk. 2011. Thermal Sensor LM35. Universitas Kristen Maranatha, Bandung.
 - [10] Sukendar, Aang., dkk. 2013. Pembuatan Sistem Otomasi untuk Pengaturan Mekanisme Kerja Mesin Cetak Kerupuk Menggunakan Mikrokontroler ATmega. *Jurnal Fema*, vol. 1, pp. 31–38.
 - [11] Sumardi. 2013. *Mikrokontroler Belajar AVR Mulai Dari Nol*. Yogyakarta: Graha Ilmu.
 - [12] Sutono. Perancangan Sistem Aplikasi Otomatisasi Lampu Penerangan menggunakan Sensor Gerak dan Sensor Cahaya Berbasis Arduino UNO (ATmega 328). *Maj. Ilm. UNIKOM*, vol. 12, no. 2, pp. 223–232.
 - [13] --, "Pyroelectric Infrared Radial Sensor." [Online]. Available: <http://moderndevice.com/wp-content/uploads/2010/11/33600005.pdf>. Diakses pada 2 Maret 2015.